

具有步信息示教功能的 步进电机控制器

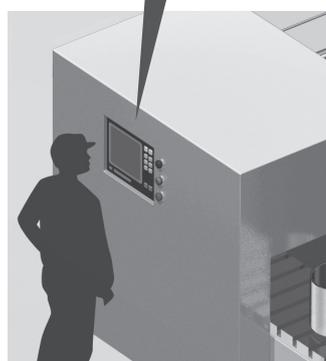
■ 步信息的“位置”调整中

无需 **PC** **示教盒**

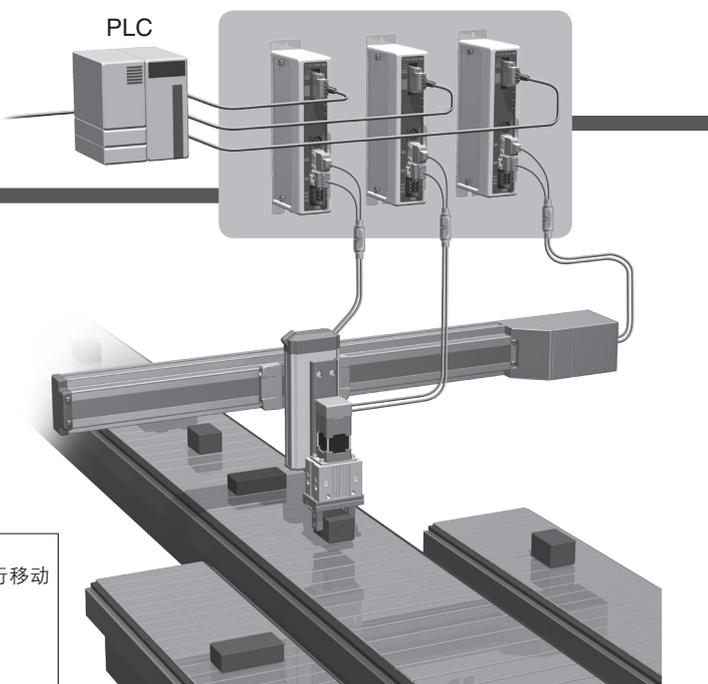
■ 可通过并行输入信号实现JOG功能



通过触摸屏
可调整步信息中的“位置”



步进电机控制器



PC

或



示教盒

[设定步骤]

- 在要停止的位置使用“JOG”信号进行移动指示
 - 通过“IN0~4”信号选择要写入的步No.
 - 将写入信号“WRST”设为ON后写入
- ※有关详细的设定方法，请参见使用说明书。

此外，步信息项目的
设定·参数的设定

型号表示方法

LECP6N - - **XB120**



LECP6-XB120



LECP6-XB120



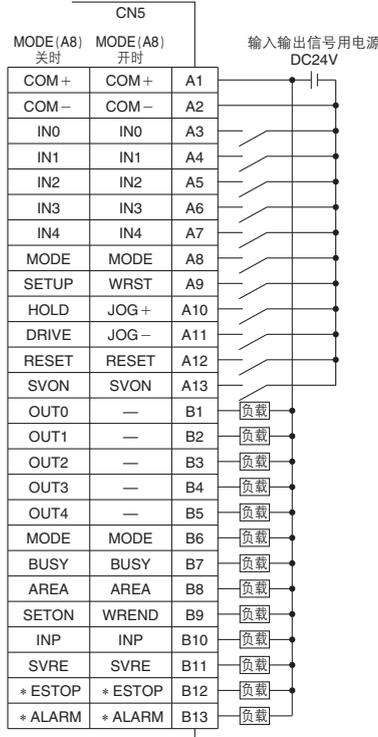
未记载的规格与标准品相同。请参见样本PDF。

配线示例

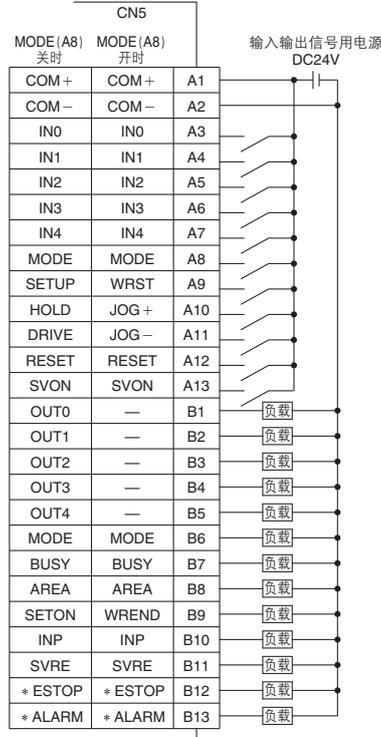
并行I/O接口：CN5 ※PLC等与CN5并行I/O接口连接时，请使用I/O电缆(LEC-CN5-□)。※配线会因控制器的并行输入输出规格(NPN、PNP规格)而不同。

配线图

LECP6N□□(NPN)-XB120



LECP6P□□(PNP)-XB120



输入信号详细内容

名称	内容
COM +	连接输入输出信号用电源DC24V的24V侧
COM -	连接输入输出信号用电源DC24V的0V侧
IN0-IN4 (步信息 32点)	步信息指定Bit No. (通过IN0~4的组合进行输入指示)
SETUP	原复位指示
HOLD	动作暂时停止
DRIVE	运行指示
RESET	报警复位及动作中断
SVON	伺服 ON

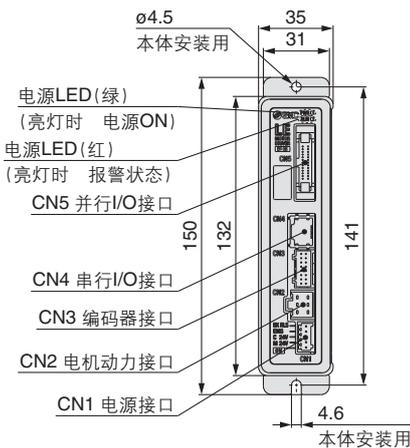
输出信号详细内容

名称	内容
OUT0-OUT4	输出动作中的步信息No.
BUSY	执行器动作中为ON
AREA	在步信息区域输出设定范围内，输出为ON
SETON	原复位时输出为ON
INP	到达目标位置或目标推力时为ON (定位完成时或推进完成时为ON)
SVRE	伺服ON状态下为ON
* ESTOP ^{注)}	急停触发(EMG)时为OFF
* ALARM ^{注)}	报警发生时为OFF

注)负逻辑(N.C.)的信号。

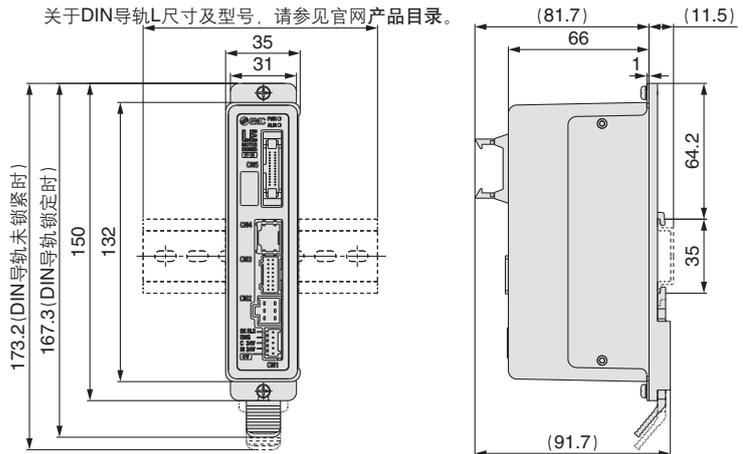
外形尺寸图

a) 螺钉安装(LECP6□□-XB120)



b) DIN导轨安装(LECP6□□D-XB120)

关于DIN导轨L尺寸及型号，请参见官网产品目录。



安全注意事项 请仔细阅读《SMC产品使用注意事项》(M-C03-3)及《使用说明书》，在进行确认的基础上，正确使用本产品。

SMC(中国)有限公司

地址: 北京经济技术开发区兴盛街甲2号
电话: 010-67885666
http://www.smc.com.cn

邮编: 100176
传真: 010-67882335

SMC代理商